

Servomotor EMME-AS-40-M-LV-AMB

Číslo dílu: 2082447

FESTO



 General operating condition

Technické údaje

Parametr	Hodnota
Okolní teplota	-10 °C ... 40 °C
Skladovací teplota	-20 °C ... 70 °C
Relativní vlhkost vzduchu	0 - 90 %
Odpovídá normám	IEC 60034
Třída izolace	F
Třída jmenovitého výkonu podle EN 60034-1	S1
Stupeň krytí	IP21
Technika elektrického připojení	konektor
Upozornění k materiálu	v souladu s RoHS
Třída odolnosti korozi KBK	0 - žádné nároky na odolnost korozi
Shoda s LABS	VDMA24364-zóna III
Certifikát	RCM Mark c UL us - Recognized (OL)
Značka CE (viz prohlášení o shodě)	podle směrnice EU-EMV podle směrnice EU pro nízká napětí podle směrnice EU-RoHS
Značka UKCA (viz prohlášení o shodě)	podle předpisů UK pro EMC podle předpisů UK RoHS podle předpisů UK pro elektrické provozní prostředky
Jmenovité provozní napětí DC	360 V
Jmenovité napětí DC	360 V
Druh zapojení vinutí	vnitřní hvězda
Počet pólpárů	2
Klidový točivý moment	0.35 Nm
Jmenovitý moment	0.21 Nm
Špičkový moment	1.4 Nm
Jmenovité otáčky	9000 1/min
Max. otáčky	10000 1/min
Jmenovitý výkon motoru	200 W
Trvalý klidový proud	1.6 A
Jmenovitý proud do motoru	1.2 A
Špičkový proud	6.4 A
Konstanta motoru	0.175 Nm/A
Napěťová konstanta fáze - fáze	13.2 mV.min
Odpor vinutí fáze-fáze	8.6 Ω
Indukčnost vinutí fáze-fáze	4.51 mH
Celkový moment setrvačnosti na výstupu	0.079 kg.cm ²

Parametr	Hodnota
Hmotnost výrobku	850 g
Přípustné axiální zatížení hřídele	12 N
Přípustné radiální zatížení hřídele	115 N
Vysílač polohy rotoru	absolutní víceotáčkový enkodér
Rozhraní vysílače polohy rotoru	HIPERFACE®
Vysílač polohy rotoru, princip měření	kapacitní
Vysílač polohy rotoru, počet period sinus/kosinus na otáčku	16
Vysílač polohy rotoru, typické rozlišení	12 bit
Vysílač polohy rotoru, typická úhlová přesnost	20 arcmin
Přidržený moment brzdy	0.4 Nm
Provozní napětí brzdy, DC	24 V
Příkon brzdy	8 W
Moment setrvačnosti brzdy	0.014 kg.cm ²
Spínací cykly přidržené brzdy	5 milionů sepnutí naprázdno (bez tření!)
MTTF, součásti	371 rok, přidrzná brzda
MTTd, dílčí součást	271 rok, vysílač polohy rotoru